

## Solución de los problemas para entregar del tema 1

**1a.** Sea  $y' = \frac{2t}{y^2 - t^2 + 2y}$ . Hallar su solución general y la que satisface  $y(1) = -1$ .

$2t + (t^2 - y^2 - 2y)y' = 0$  no exacta, pero  $\frac{N_t - M_y}{M} = 1 \Rightarrow$  hay  $g(y)$  con  $2tg + (\dots)gy' = 0$  exacta  $\rightarrow g(y) = e^y \rightarrow$   
 $2te^y + (t^2 - y^2 - 2y)e^y y' = 0$  exacta  $\rightarrow \frac{U}{U} = \frac{t^2 e^y + p(y)}{t^2 e^y - y^2 e^y + q(t)} \rightarrow (t^2 - y^2)e^y = C \xrightarrow{\text{d.i.}} y = -t$ . [ $\frac{dt}{dy} = \dots$  es Bernouilli].

**1b.** Sea  $y' = y - e^{t-t^2}$ . Hallar la solución  $y_a$  con  $y(0) = a$  y discutir el valor de  $\lim_{t \rightarrow \infty} y_a$ . [ $\int_0^\infty e^{-s^2} ds = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ ].

Lineal.  $y_a = e^t \left[ a - \int_0^t e^{-s^2} ds \right]$ . Si  $a \geq \frac{\sqrt{\pi}}{2}$  es  $\lim_{t \rightarrow \infty} y_a = \pm \infty$ . Si  $a = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{a - \int_0^t e^{-s^2} ds}{e^{-t}} \stackrel{\text{L'H}}{=} \lim_{t \rightarrow \infty} e^{t-t^2} = 0$ .

**2a.** Sea  $y' = (y-t+1)^2$ . Dibujar sus isoclinas, su curva de puntos de inflexión y sus soluciones. Hallar su solución general. Precisar cuántas soluciones satisfacen: i)  $y(0) = 0$ , ii)  $y(0) = -2$ .

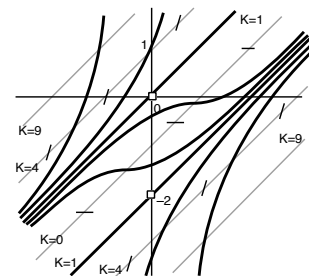
Isoclinas rectas:  $f(x, x+b) = (b+1)^2 = K$ . Son solución si  $K=1 \rightarrow b=0, -2$ .

$y'' = 2(y-t+1)(y'-1) = 2(y-t+1)(y-t)(y-t+2) = 0 \rightarrow y=t-1$  inflexión (además de las soluciones rectas).

$z = y-t \rightarrow z' = z^2 + 2z$  (es de la forma  $y' = at + by$  o Riccati con  $y_p = t$ ).

Separable:  $\int \frac{2dz}{z(z+2)} = \ln \frac{z}{z+2} = 2t + C, z = \frac{2Ce^{2t}}{1 - Ce^{2t}} \rightarrow y = t + \frac{2Ce^{2t}}{1 - Ce^{2t}}$  (•)

Bernouilli:  $u = \frac{1}{z} \rightarrow u' = -2u - 1 \rightarrow u = C^* e^{-2t} - \frac{1}{2} \rightarrow y = t + \frac{2}{C^* e^{-2t} - 1}$  (□)



$f$  y  $f_y$  continuas en un entorno de cada punto  $\Rightarrow$  **hay solución única para cualquier dato inicial.**

[ $y(0)=0$  lo cumple  $y=t$ , no recogida en (□);  $y(0)=-2$  lo cumple  $y=t-2$ , no recogida en (•)].

**2b.** Sea  $y' = \frac{2}{t} \sqrt{y}$ . Resolverla. Dibujar isoclinas con  $K=0, \pm 1, \pm 2$ , inflexión y soluciones. Escribir la o las soluciones, si existen, que cumplen: i)  $y(-1)=1$ , ii)  $y(0)=1$ , iii)  $y(1)=1$ , iv)  $y(1)=0$ .

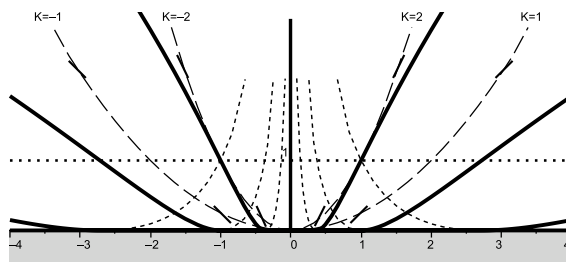
Separable.  $\sqrt{y} = \ln|t| + C$  [ $= \ln|C_* t|$ , o bien  $t = C_* e^{\sqrt{y}}$ ].

¡Ojo!, sólo es  $y = (\ln|t| + C)^2$  para  $\ln|t| + C \geq 0 \Leftrightarrow |t| \geq e^{-C}$ .

Ecuación definida si  $y \geq 0$ . Soluciones  $\begin{matrix} \text{crecen} \\ \text{decrecen} \end{matrix}$  si  $t \geq 0$ .

Isoclinas:  $t = \frac{2\sqrt{y}}{K}$  [ $y = \frac{K^2}{4} t^2$  sólo en parte].

$y'' = \frac{y'}{t\sqrt{y}} - \frac{2\sqrt{y}}{t^2} = 2 \frac{1-\sqrt{y}}{t^2} \rightarrow y=1$  inflexión.



$f$  continua en  $(\mathbf{R} - \{0\}) \times [0, \infty)$  y  $f_y = \frac{1}{t\sqrt{y}}$  en  $(\mathbf{R} - \{0\}) \times (0, \infty) \Rightarrow$  solución única para i) y iii) [continuas en entorno de  $(-1, 1)$  y  $(1, 1)$ ], ambas con la expresión  $y = (\ln|t| + 1)^2$  [en  $(-\infty, e^{-1}]$  o en  $[e, \infty)$ ].

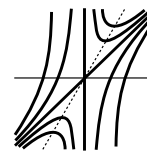
$\frac{dt}{dy} = \frac{t}{2\sqrt{y}}$  y  $\left(\frac{1}{f}\right)_t = \frac{1}{2\sqrt{y}}$  continuas en entorno de  $(0, 1) \Rightarrow$  por ese punto sólo pasa la curva integral  $t=0$  y no hay, pues, solución  $y(t)$  para ii).

Para iv) los teoremas no aseguran ni la existencia. De la solución general obtenemos  $y = (\ln t)^2$  para  $t \geq 1$ , pero otra solución clara con ese dato el  $y=0$  (o más, empalmado). Hay soluciones, pero no hay unicidad.

**3a.** Sea  $y' = \frac{3t-2y}{t}$ . Precisar la estabilidad de las soluciones con i)  $y(2)=0$ , ii)  $y(-1)=-1$ .

**Lineal.** La estabilidad de todas las soluciones a la derecha de  $t=0$  [dónde  $\alpha(t) = -\frac{2}{t}$  es continua] viene dada por  $e^{\int \alpha} = \frac{1}{t^2} \rightarrow 0$ . Por tanto, la solución con  $y(2)=0$  es **AE**.

A la izquierda de  $t=0$  no podemos usar el teorema. De hecho, la solución con  $y(-1)=-1$ , que es  $y=t$  (definida  $\forall t$ ), es **inestable** como muestra la solución general  $y = t + \frac{C}{t^2}$  o un dibujo aproximado (las de  $y(-1)=y_0 \sim -1$  ni llegan a 0).



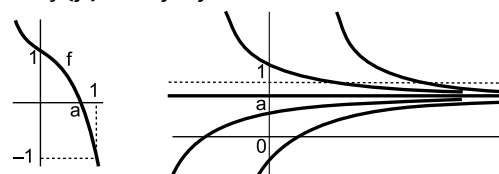
**3b.** Precisar la estabilidad de la solución de  $y' = 1 - y - y^3$  con  $y(0) = 0$ .

**Autónoma.** Soluciones constantes no calculables exactamente:  $f(y) = 1 - y - y^3 = 0$  sin soluciones enteras.

Peró  $f'(y) = -1 - 3y^2 < 0, f(0) = 1, f(1) = -1$

$\Rightarrow$  existe un único  $a \in (0, 1)$  con  $f(a) = 0$ .

Como por debajo de  $y \equiv a$  las soluciones crecen y por encima decrecen, y la ecuación es autónoma, todas las soluciones son **AE**, la que cumple  $y(0) = 0$  en particular.



## Solución de los problemas para entregar del tema 2

**4a.** Resolver  $\begin{cases} x' = 3x + y + 6te^{2t} \\ y' = -x + y \end{cases}$ , con  $x(0)=0$ ,  $y(0)=1$ , **i]** mediante matrices, **ii]** convirtiéndolo en ecuación, **iii]** utilizando Laplace.

**i]**  $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $\lambda = 2$ ; **doble**;  $\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{P}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $e^{t\mathbf{A}} = e^{2t} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ t & 1 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{f}(t) = \begin{pmatrix} 6te^{2t} \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

$$\mathbf{x} = \mathbf{P} \left[ e^{t\mathbf{A}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \int_0^t e^{\mathbf{J}(t-s)} \begin{pmatrix} 6se^{2s} \\ 0 \end{pmatrix} ds \right] = \mathbf{P} \left[ e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ t-1 \end{pmatrix} + e^{2t} \int_0^t \begin{pmatrix} 6s \\ 6ts-6s^2 \end{pmatrix} ds \right] = e^{2t} \mathbf{P} \begin{pmatrix} 1+3t^2 \\ t-1+t^3 \end{pmatrix} = \boxed{e^{2t} \begin{pmatrix} t+3t^2+t^3 \\ 1-t-t^3 \end{pmatrix}}$$

**ii]**  $x = y - y'$ ,  $y' - 4y' + 4y = -6te^{2t} \rightarrow y_p = (At^3 + Bt^2)e^{2t}$   $\begin{cases} y = (c_1 + c_2 t - t^3)e^{2t} \\ y(0) = 1, y'(0) = -0 + 1 = 1 \end{cases}$ ,  $y = (1 - t - t^3)e^{2t}$ ,  $x = y - y'$   $\uparrow$

**iii]**  $\begin{cases} sX = 3X + Y + \frac{6}{(s-2)^2} \\ sY - 1 = -X + Y \end{cases}$ ,  $X = 1 - (s-1)Y$ ,  $(s-2)^2 Y = s - 3 - \frac{6}{(s-2)^2}$ ,  $Y = \frac{1}{s-2} - \frac{1}{(s-2)^2} - \frac{6}{(s-2)^4} \uparrow$   $\left[ \text{ó } X = \frac{s^2 + 2s - 2}{(s-2)^4} = \dots \right]$ .

**4b.** Resolver  $t^2 x'' + 5tx' + 4x = t^{-1}$ : **i]** hallando la  $x_p$  con la fórmula de variación de las constantes, **ii]** probando una  $x_p$  adecuada, **c]** haciendo  $x = t^{-2} \int u dt$ .

$\lambda^2 + 4\lambda + 4 = 0 \rightarrow x = (c_1 + c_2 \ln t)t^{-2} + x_p$ . **i]** Con variación de constantes:

$|\mathbf{W}[t]| = t^{-5}$ ;  $x_p = t^{-2} \ln t \int \frac{t^{-2} t^{-3} dt}{t^{-5}} - t^{-2} \int \frac{t^{-2} t^{-3} \ln t dt}{t^{-5}} = t^{-1} 3 \ln t + 4 \rightarrow \boxed{x = (c_1 + c_2 \ln t)t^{-2} + t^{-1}}$ .

**ii]**  $t = e^s \rightarrow \dots = e^{-s}$ ,  $x_p = Ae^{-s} = At^{-1}$ ,  $x'_p = -At^{-2}$ ,  $x''_p = 2At^{-3} \rightarrow 2A - 5A + 4A = 1 \rightarrow x_p = t^{-1} \uparrow$ .

**iii]**  $x = t^{-2} \int u dt \rightarrow x' = -2t^{-3} \int u dt + t^{-2} u$ ,  $x'' = 6t^{-3} \int u dt - 4t^{-3} u + t^{-2} u'$   
 $\rightarrow u' = -\frac{u}{t} + \frac{1}{t} \rightarrow u = \frac{C}{t} + 1$ ,  $x = t^{-2} [C \ln t + K + t] \uparrow$

**5a.** Sea  $x'''' + 2x'' + 2x' + ax = 2$ . **i]** Discutir su estabilidad según los valores de  $a$ . **ii]** Hallar una solución particular para todo valor de  $a$ . **iii]** Hallar si  $a=0$  la solución con  $x(0)=x'(0)=1$ ,  $x''(0)=-2$ .

**i]**  $P(\lambda) = \lambda^3 + 2\lambda^2 + 2\lambda + a$ . Por el signo de los coeficientes, no es **AE** para  $a=0$  y es **inestable** si  $a < 0$ .

Routh-Hurwitz:  $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ a & 2 & 2 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix} \rightarrow 2, 4-a > 0, a > 0 \rightarrow \boxed{\text{AE si } 0 < a < 4}$  (e **I** si  $a > 4$ ).

Para  $a=0$ :  $P(\lambda) = \lambda(\lambda^2 + 2\lambda + 2) \rightarrow \lambda=0$  (simple) y  $\lambda = -1 \pm i \rightarrow \mathbf{EnoA}$

Para  $a=4$ :  $P(\lambda) = (\lambda+2)(\lambda^2+2) \rightarrow \lambda = \pm i\sqrt{2}$  (simples) y  $\lambda = -2 \rightarrow \mathbf{EnoA}$

**ii]** Si  $a \neq 0$ ,  $\lambda=0$  no es autovalor y hay  $x_p = A \rightarrow x_p = \frac{2}{a}$ . Si  $a=0$ ,  $\lambda=0$  es autovalor y la  $x_p = At \rightarrow x_p = t$ .

**iii]** La solución general para  $a=0$  es:  $x = c_1 + e^{-t}(c_2 \cos t + c_3 \sin t) + t \rightarrow$

$x' = e^{-t}[(c_3 - c_2)c - (c_2 + c_3)s] + 1 \xrightarrow{\text{d.i.}} \begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ c_3 - c_2 + 1 = 1 \\ -c_3 = -2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} c_2 = c_3 = 1 \\ c_1 = 0 \end{cases} \rightarrow \boxed{x = e^{-t}(\cos t + \sin t) + t}$ .

Laplace:  $s^3 X - s^2 - s + 2 + 2s^2 X - 2s - 2 + 2sX - 2 = \frac{2}{s} \rightarrow X = \frac{s^3 + 3s^2 + 2s + 2}{s^2(s^2 + 2s + 2)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^2} + \frac{Cs + D}{s^2 + 2s + 2} \rightarrow$

$A(s^3 + 2s^2 + 2s) + B(s^2 + 2s + 2) + Cs^3 + Ds^2 = s^3 + 3s^2 + 2s + 2 \rightarrow X = \frac{1}{s^2} + \frac{s+2}{(s+1)^2 + 1} \rightarrow x = t + e^{-t} L^{-1} \left[ \frac{s+1}{s^2+1} \right] \uparrow$

**5b.** Sea  $\begin{cases} x' = y + 4z \\ y' = ay - 2x \\ z' = y - 4 \end{cases}$  **i]** Para  $a=5$  hallar la solución con  $x(0)=-2$ ,  $y(0)=0$ ,  $z(0)=3$ . **ii]** Discutir la estabilidad del sistema según los valores de la constante  $a$ .

$-\begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 4 \\ -2 & a-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^3 - a\lambda^2 + 2\lambda + 8$   $[ = (\lambda+1)(\lambda-2)(\lambda-4)$  si  $a=5$  ].

**i]**  $\mathbf{x}_p = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} 0 = b + 4c \\ 0 = 5b - 2a \\ 0 = b - 4 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a = 10 \\ b = 4 \\ c = -1 \end{cases}$ .  $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-t} + c_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t} + c_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} e^{4t} + \begin{pmatrix} 10 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{d.i.}} \boxed{\begin{pmatrix} 10 - 12e^{-t} \\ 4 - 4e^{-t} \\ -1 + 4e^{-t} \end{pmatrix}}$

$x'' = y' + 4y - 16$ ,  $y'''' = 5y'' - 2y' - 8y + 32$ ,  $\begin{cases} y = c_1 e^{-t} + c_2 e^{2t} + c_3 e^{4t} + 4 \\ y(0) = 0, y'(0) = 4, y''(0) = -4 \end{cases}$ ,  $y = 4 - 4e^{-t}$ ,  $x = \frac{5y - y'}{2}$ ,  $z = \frac{x' - y}{4}$ .

Laplace:  $\begin{cases} sX + 2 = Y + 4Z \\ sY = 5Y - 2X \\ sZ - 3 = Y - \frac{4}{s} \end{cases}$ ,  $\begin{cases} Y = sZ - 3 + \frac{4}{s} \\ X = (5-s)Y/2 \end{cases}$ ,  $Z = \frac{3s^3 - 19s^2 + 30s + 8}{s(s+1)(s-2)(s-4)} = \frac{3s-1}{s(s+1)} = \frac{4}{s+1} - \frac{1}{s}$ ,  $y = 4 + z'$ ,  $x = \frac{5y - y'}{2}$ .

**ii]** Si  $a > 0$  es inestable, si  $a = 0$  no es AE y si  $a < 0$  necesitamos Routh-Hurwitz:

$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} -a & 1 & 0 \\ 8 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{pmatrix} \rightarrow -a, -2(a+4), -16(a+4) \rightarrow \boxed{\text{AE si } a < -4, \text{ I si } a > -4}$ , (y noAE si  $a = -4$ ).

Para  $\boxed{a = -4}$ ,  $\lambda^3 + 4\lambda^2 + 2\lambda + 8 = (\lambda+4)(\lambda^2+2) \rightarrow \lambda = -4, \lambda = \pm\sqrt{2}i$  simples:  $\boxed{\text{EnoA}}$

**6a.** Hallar la 'solución' de:  $\begin{cases} x''' - 3x'' + 2x' = f(t) \\ x(0) = x'(0) = x''(0) = 2 \end{cases}$ ,  $f(t) = \begin{cases} 0, & 0 \leq t < 1 \\ 2e^{2t-3}, & t \geq 1 \end{cases}$ .

$$f(t) = 2eu_1(t)[2(t-1)-1] \xrightarrow{L} s^3X - 2s^2 - 2s - 2 - 3s^2X + 6s + 6 + 2sX - 4 = 2ee^{-s} \left[ \frac{2}{s^2} - \frac{1}{s} \right],$$

$$s(s-1)(s-2)X = 2s(s-2) + 2ee^{-s} \frac{2-s}{s^2}, \quad X = \frac{2}{s-1} + ee^{-s} \left[ \frac{-2}{s^3(s-1)} \right] = \frac{2}{s-1} + ee^{-s} \left[ \frac{2}{s} + \frac{2}{s^2} + \frac{2}{s^3} - \frac{2}{s-1} \right] \rightarrow$$

$$x = 2e^t + eu_1(t)[2+2(t-1)+(t-1)^2 - 2e^{t-1}] = \begin{cases} 2e^t, & t \leq 1 \\ e(t^2+1), & t \geq 1 \end{cases}.$$

[Como  $f$  es discontinua en  $t=1$  la 'solución' sólo va a ser  $C^2$  (y no  $C^3$ ) en dicho punto].

Empalmando: Para  $t \leq 1$  es  $x = c_1 + c_2e^t + c_3e^{2t} \xrightarrow{d.i.(0)} x = 2e^t \Rightarrow x(1^+) = x'(1^+) = x''(1^+) = 2e$ .

Para  $t \geq 1$ ,  $x_p = At^2 + Bt, \dots, x_p = et^2, x = c_1 + c_2e^t + c_3e^{2t} + et^2 \xrightarrow{d.i.(1)} x = e(t^2+1)$ .

**6b.** Sea  $x^{iv} + 4x''' + cx'' + 4x' + x = \text{sen } t$ . Hallar su solución general para i)  $c=6$ , ii)  $c=2$ , iii)  $c=23/4$ .  
(buscar bibliografía)

Discutir cuántas soluciones periódicas posee en los tres casos.

Si  $\lambda = \pm i$  no es raíz de  $P(\lambda) = \lambda^4 + 4\lambda^3 + c\lambda^2 + 4\lambda + 1$  ( $c \neq 2$ ), la solución particular es de la forma

$$x_p = A \cos t + B \text{sen } t \rightarrow (A - B - cA + B + A) \cos t + (B + A - cB - A + B) \text{sen } t = \text{sen } t \rightarrow A = 0, B = \frac{1}{2-c}.$$

Para  $c=2$ ,  $x_p = At \cos t + Bt \text{sen } t \dots \rightarrow -8A \cos t - 8B \text{sen } t = \text{sen } t \rightarrow A = 0, B = -\frac{1}{8}$ .

Los autovalores son evidentes para  $c=6$ :  $P(\lambda) = (\lambda+1)^4 \rightarrow \lambda = -1$  cuádruple.

Para  $c=2$  ya conocemos  $\lambda = \pm i \rightarrow P(\lambda) = (\lambda^2+1)(\lambda^2+4\lambda+1) \rightarrow \lambda = \pm i, \lambda = -2 \pm \sqrt{3}$ .

Para  $c = \frac{23}{4}$ ,  $4\lambda^4 + 16\lambda^3 + 23\lambda^2 + 16\lambda + 4$  sólo tiene una raíz entera:  $\lambda = -2$ . Para hallar más:

Las raíces de  $a\lambda^4 + b\lambda^3 + c\lambda^2 + b\lambda + a = 0$  se hallan haciendo  $\lambda + \frac{1}{\lambda} = z \rightarrow az^2 + bz + c - 2a = 0$ . Aquí:

$$z^2 + 4z + \frac{15}{4} = 0 \rightarrow z = -\frac{5}{2}, -\frac{3}{2} \rightarrow \lambda^2 + \frac{5}{2}\lambda + 1 = 0, \lambda^2 + \frac{3}{2}\lambda + 1 = 0 \rightarrow \lambda = -2, -\frac{1}{2}, \frac{-3 \pm i\sqrt{7}}{4}.$$

O bien, si  $\frac{m}{k} \in \mathbf{Q}$  es raíz de un  $P(\lambda) = a_0\lambda^n + \dots + a_n$ ,  $m$  es divisor de  $a_n$  y  $k$  es divisor de  $a_0$ .

$$4\lambda^4 + 16\lambda^3 + 23\lambda^2 + 16\lambda + 4 = (\lambda+2)(4\lambda^3 + 8\lambda^2 + 7\lambda + 2) \xrightarrow{1} (\lambda+2)(2\lambda+1)(2\lambda^2 + 3\lambda + 2)^\dagger$$

Las soluciones generales son, pues, en cada caso: i)  $x = (c_1 + c_2t + c_3t^2 + c_4t^4)e^{-t} - \frac{1}{4} \text{sen } t$ ,

ii)  $x = c_1 \cos t + c_2 \text{sen } t + c_3 e^{(-2+\sqrt{3})t} + c_4 e^{(-2-\sqrt{3})t} - \frac{t}{8} \text{sen } t$ ,

iii)  $x = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-t/2} + \left( c_3 \cos \frac{\sqrt{7}}{4}t + c_4 \text{sen } \frac{\sqrt{7}}{4}t \right) e^{-3t/4} - \frac{4}{15} \text{sen } t$ .

En los casos i) y iii) la ecuación sólo tiene 1 solución periódica (cuando sea  $c_1 = c_2 = c_3 = c_4 = 0$ ). Se sabía, porque la homogénea sólo tenía la solución periódica trivial  $x \equiv 0$ .

En el caso ii) la ecuación no tiene ninguna solución periódica (no lo es para ningún  $c_1, c_2, c_3, c_4$ ). Sabíamos que podía tener infinitas o ninguna, pues la homogénea tenía infinitas  $2\pi$ -periódicas.

### Solución de los problemas para entregar del tema 3

**7a.** Sea  $(1-t^2)x'' - tx' + x = 2-3t^2$ . Resolver la homogénea por series en  $t=0$  y hallar la solución de la no homogénea en términos de funciones elementales. Comprobar haciendo el cambio  $t = \cos s$ .

$$t=0 \text{ regular, } x = \sum_{k=0}^{\infty} c_k t^k \rightarrow \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)c_k [t^{k-2} - t^k] + \sum_{k=1}^{\infty} -k c_k t^k + \sum_{k=0}^{\infty} c_k t^k = 0 \rightarrow t^0: c_2 = -\frac{1}{2}c_0; t^1: c_3 = 0;$$

$$t^k: [-k^2 + k - k + 1]c_k + (k+2)(k+1)c_{k+2}, c_{k+2} = \frac{k-1}{k+2}c_k \rightarrow c_4 = -\frac{1}{8}c_0, c_6 = -\frac{1}{16}c_0, \dots, c_5 = c_7 = \dots = 0,$$

$$c_{2k} = \frac{2k-3}{2k}c_{2k-2} = \frac{(2k-3)(2k-5)}{2k(2k-2)}c_{2k-4} = \dots \rightarrow x = c_1 t + c_0 \left[ 1 - \frac{1}{2}t^2 - \dots - \frac{(2k-3)(2k-5)\dots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2^k k!} t^{2k} - \dots \right]$$

$$x_1 = t \rightarrow x_2 = t \int \frac{e^{\int t/(1-t^2)} dt}{t^2(1-t^2)^{3/2}} = t \int \frac{dt}{t^2(1-t^2)^{3/2}} \stackrel{t=\cos s}{=} -t \frac{\sqrt{1-t^2}}{t} \rightarrow x = c_1 t + c_2 \sqrt{1-t^2} + t^2 \text{ [f.v.c.]}$$

$$t = \cos s \rightarrow \frac{dx}{ds} = -\sin s \frac{dx}{dt}, \frac{d^2x}{ds^2} = \sin^2 s \frac{d^2x}{dt^2} - \cos s \frac{dx}{dt} \rightarrow \frac{d^2x}{ds^2} + x = \frac{1-3\cos 2s}{2}, x = c_1 \cos s + c_2 \sin s + \frac{1+\cos 2s}{2}$$

**7b.** Hallar el desarrollo hasta orden 3 en  $t=1$  de la solución de  $t^2x'' + tx' + (t^2 - \frac{1}{4})x = 0$  con  $x(1)=0$ ,  $x'(1)=1$ , **i]** directamente por series, **ii]** a partir de la solución exacta de esta ecuación de Bessel.

$$\text{i] } t=s+1 \rightarrow (s+1)^2x'' + (s+1)x' + (s^2+2s+\frac{3}{4})x = 0, s=0 \text{ regular} \rightarrow x = c_0 + c_1s + c_2s^2 + c_3s^3 + \dots \rightarrow$$

$$(s^2+2s+1)(2c_2+6c_3s+\dots) + (s+1)(c_1+2c_2s+\dots) + (s^2+2s+\frac{3}{4})(c_0+c_1s+c_2s^2+\dots) = 0 \rightarrow$$

$$s^0: 2c_2+c_1+\frac{3}{4}c_0=0, c_2 = -\frac{3}{8}c_0 - \frac{1}{2}c_1; s^1: 6c_3+4c_2+2c_2+c_1+\frac{3c_1}{4}+2c_0=0, c_3 = -c_2 - \frac{7c_1}{24} - \frac{c_0}{3} = \frac{c_0}{24} + \frac{5c_1}{24}$$

$$\rightarrow x = c_0 \left[ 1 - \frac{3}{8}s^2 + \frac{1}{24}s^3 + \dots \right] + c_1 \left[ s - \frac{1}{2}s^2 + \frac{5}{24}s^3 + \dots \right] \stackrel{d.i.}{\rightarrow} x = (t-1) - \frac{1}{2}(t-1)^2 + \frac{5}{24}(t-1)^3 + \dots$$

$$\text{O bien: } x''(1) = -x'(1) - \frac{3}{4}x(1) = -1, t^2x''' + 3tx'' + (t^2 + \frac{3}{4})x' + 2tx = 0 \rightarrow x'''(1) = 3 - \frac{7}{4} = \frac{5}{4} \uparrow$$

$$\text{ii] Bessel } -\frac{1}{2} \rightarrow x = c_1 \frac{\cos t}{\sqrt{t}} + c_2 \frac{\sin t}{\sqrt{t}} \stackrel{d.i.}{\rightarrow} \frac{\sin(t-1)}{\sqrt{t}} = \sin s(1+s)^{-1/2} = [s - \frac{1}{6}s^3 + \dots] [1 - \frac{1}{2}s + \frac{3}{8}s^2 + \dots] \uparrow$$

**8a.** Sea  $t(1-t)x'' + (1-t)x' + px = 0$ . Precisar para qué valores de  $p$  hay soluciones que son polinomios y escribir un polinomio para  $p=9$ . ¿Dónde convergen las series solución para los otros valores de  $p$ ?

$$t^2x'' + tx' + \frac{pt}{1-t}x = 0, t=0 \text{ singular regular, } r=0 \text{ doble } \forall p; \text{ sólo } x_1 = \sum_{k=0}^{\infty} c_k t^k \text{ puede dar polinomios.}$$

$$\sum_2 k(k-1)c_k [t^{k-1} - t^k] + \sum_1 k c_k [t^{k-1} - t^k] + \sum_0 p c_k t^k = 0 \text{ [No olvidemos que, en general, las series de un punto singular regular empiezan en 0].} \rightarrow$$

$$t^0: c_1 + p c_0 = 0 \rightarrow c_1 = -p c_0; t^1: 2c_2 + 2c_2 - c_1 + p c_1 = 0 \rightarrow c_2 = \frac{1-p}{4} c_1 = -\frac{p(1-p)}{4} c_0;$$

$$t^k: [-k(k-1) - k + p]c_k + [(k+1)k + (k+1)]c_{k+1} \rightarrow c_{k+1} = \frac{k^2-p}{(k+1)^2} c_k, c_3 = \frac{p(1-p)(4-p)}{2^2 3^2}, \dots$$

Cuando  $p=n^2$ ,  $n=0, 1, \dots$ , es  $c_{n+1}=0$  (y los siguientes), con lo que  $x_1$  es un  $P_n$  de grado  $n$ .

$$\text{En particular, si } p=9, c_1 = -9c_0, c_2 = 18c_0, c_3 = -10c_0, P_3 = 1 - 9t + 18t^2 - 10t^3.$$

Las series, según Frobenius, convergen al menos si  $|t| < 1$ , y ahí lo hacen según dice el criterio del cociente:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{k+1} t^{k+1}}{c_k t^k} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{|k^2-p|}{(k+1)^2} |t| = |t| < 1 \Rightarrow \text{converge.}$$

**8b.** Sea  $t(t-1)x'' + (4t-2)x' + 2x = 0$ . **i]** Probar que hay una solución analítica en torno a  $t=0$  y calcularla.

**ii]** Identificar esta solución entre las que se obtendrían si resolviésemos por series en torno a  $t=1$ .

**iii]** Estudiar si todas las soluciones de la ecuación tienden a 0 cuando  $t \rightarrow \infty$ .

$$\text{i] } t^2x'' + t \frac{4t-2}{t-1}x' + \frac{2t}{t-1}x = 0, t=0 \text{ singular regular, } r(r-1) + 2r = 0, r = 0, -1; x_1 = \sum_{k=0}^{\infty} c_k t^k \text{ analítica} \rightarrow$$

$$\sum_2 k(k-1)c_k [t^k - t^{k-1}] + \sum_1 k c_k [4t^k - 2t^{k-1}] + \sum_0 2c_k t^k = 0 \rightarrow$$

$$t^0: -2c_1 + 2c_0 = 0 \rightarrow c_1 = c_0; t^1: -2c_2 + 4c_1 - 4c_2 + 2c_1 = 0 \rightarrow c_2 = c_1 = c_0;$$

$$t^k: [k(k-1)k + 4k + 2]c_k - [(k+1)k + 2(k+1)]c_{k+1} = (k+2)(k+1)[c_k - c_{k+1}] = 0 \rightarrow x_1 = \sum_{k=0}^{\infty} t^k = \frac{1}{1-t}$$

**ii]**  $t=s+1 \rightarrow s(s+1)x'' + (4s+2)x' + 2x = 0 \rightarrow r=0, -1$ : Será la  $x_2 = \frac{1}{s}$  de Frobenius (con  $d=0$  y  $b_k=0, k > 0$ ).

**iii]** Haciendo  $t = \frac{1}{s}$  se tiene  $s^2(1-s)\ddot{x} - 2s\dot{x} + 2x = 0$ , con  $r = 2, 1$ , cuyas soluciones  $\rightarrow 0$  cuando  $s \rightarrow 0$ :

$$x_1 = s^2 \sum_{s \rightarrow 0} \rightarrow 0, x_2 = s \sum_{s \rightarrow 0} + dx_1 \ln s \rightarrow 0 \text{ (} s^2 \ln s \rightarrow 0 \text{, aunque fuese } d \neq 0 \text{)}.$$

$$\text{O bien, } x_2 = \frac{1}{1-t} \int \frac{e^{-\int (4t-2)/(t^2-t)} dt}{1/(1-t)^2} = \frac{1}{1-t} \int \frac{(1-t)^2}{(t^2-t)^2} = \frac{1}{1-t} \int \frac{1}{t^2} = \frac{1}{t(1-t)} \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0, \text{ al igual que } x_1.$$

## Solución de los problemas para entregar del tema 4

**9a.** Sea  $\begin{cases} x' = 2x \\ y' = y(1-y)+x^2 \end{cases}$  . **a]** Dibujar su mapa de fases. **b]** Hallar su solución con  $x(1)=0, y(1)=-1$ .

**a]**  $2x=0 \rightarrow y(1-y)=0 \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  y  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  puntos críticos. La aproximación lineal  $\mathbf{M} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2x & 1-2y \end{pmatrix}$  en cada punto:

$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ :  $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda=1, \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  y  $\lambda=2, \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Nodo I ( $\mathbf{v}_1$  manda).

$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ :  $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda=-1, \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  (entra) y  $\lambda=2, \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  (sale). Silla.

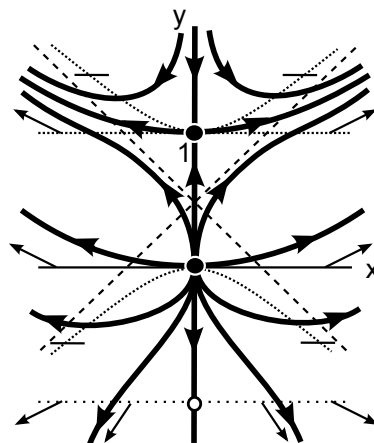
Campo vertical si  $x=0$  (órbita). Horizontal sobre  $x^2 - y^2 + y = 0$  (hipérbola que pasa por los puntos críticos con asíntotas  $y = \frac{1}{2} \pm x$ ).

$\mathbf{v}(x, 0) = \mathbf{v}(x, 1) = x \begin{pmatrix} 2 \\ x \end{pmatrix}$  (la separatriz inestable se deforma  $\smile$ , la estable ya se vio que se conserva).

$\mathbf{v}(x, -1) = \begin{pmatrix} 2x \\ x^2 - 2 \end{pmatrix}$ .  $\frac{dy}{dx} = \frac{y}{2x} - \frac{y^2}{2x} + \frac{x}{2}$  Riccati no resoluble.

**b]**  $x=0$  órbita que pasa por  $(0, -1) \rightarrow y' = y(1-y)$  (separable o Bernouilli)

$\rightarrow y = \frac{1}{1+Ce^{-t}}$   $\xrightarrow{y(1)=-1} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{1-2e^{1-t}} \end{pmatrix}$  (explota para  $t=1+\ln 2$ ).



**9b.** Sea [e]  $x'' = 3x - x^3 - 2x'$ . **a]** Dibujar su mapa de fases. **b]** Hallar el límite para  $t \rightarrow \infty$  de la solución de [e] con  $x(0)=1, x'(0)=0$ . Interpretar físicamente las órbitas.

**a]**  $\begin{cases} x' = v \\ v' = 3x - x^3 - 2v \end{cases}$ . Puntos críticos  $\begin{matrix} v=0 \\ x=0, \pm\sqrt{3} \end{matrix}$ .

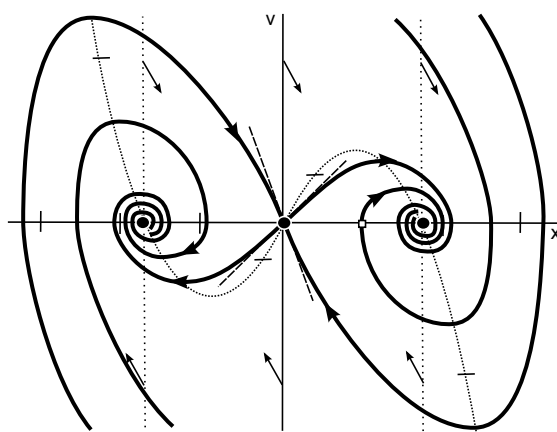
$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 3-3x^2 & -2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \pm\sqrt{3} \\ 0 \end{matrix} \begin{matrix} \nearrow \lambda = -1 \pm i\sqrt{5} \text{ focosE.} \\ \searrow \lambda = 1, -3 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \end{pmatrix} \text{ sillas.} \end{matrix}$

Campo horizontal:  $v = \frac{3x-x^3}{2}$ . Vertical:  $v=0$  (como en toda ecuación).

$\frac{dv}{dx} = \frac{3x-x^3}{v} - 2$  no resoluble.  $\mathbf{v}(0, v) = \mathbf{v}(\pm\sqrt{3}, v) = v \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ .

$\mathbf{v}(x, x) = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1-x^2 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{v}(x, -3x) = x \begin{pmatrix} -3 \\ 9-x^2 \end{pmatrix}$  (las dos se deforman)

[No sería muy difícil hallar y pintar la curva de puntos de inflexión de las órbitas, dada por  $y = \frac{x(x^2-3)(1 \pm \sqrt{4-3x^2})}{3(1-x^2)}$ ].



**b]** A la vista del mapa de fases, la solución pedida tiende hacia  $\sqrt{3}$  cuando  $t \rightarrow \infty$ .

La ecuación puede describir el movimiento de una partícula que se mueve sobre el eje  $x$  sometida a una fuerza  $3x - x^3$  que depende sólo de la posición y con un rozamiento  $-2x'$  proporcional a su velocidad. La fuerza apunta hacia la derecha en  $(-\infty, -\sqrt{3})$  y en  $(0, \sqrt{3})$ , y hacia la izquierda en  $(-\sqrt{3}, 0)$  y  $(\sqrt{3}, \infty)$ . Discutamos, por ejemplo, el significado de las órbitas que parten de los puntos  $(a, 0)$  del eje  $x$  (partículas dejadas en reposo en  $x=a$ ). Si  $a = 0, \pm\sqrt{3}$ , permanecerá en su sitio indefinidamente (aunque, en el primer caso, una pequeña modificación de la posición o velocidad iniciales la alejaría de esa posición inestable). Para  $0 < a < \sqrt{3}$ , la partícula oscilará acercándose al equilibrio estable  $\sqrt{3}$ . Para  $a$  algo mayor que  $\sqrt{3}$  ocurre algo similar, pero a la derecha del punto de corte de la separatriz estable del origen con el eje (precisarlo exigiría cálculo numérico) la partícula consigue superar la fuerza que se le opone en  $(0, \sqrt{3})$  y va a tender hacia el otro equilibrio asintóticamente estable  $-\sqrt{3}$ . Similar es la situación a la izquierda del origen.

**10a.** Sea  $\begin{cases} x' = 3y^2 - 3 \\ y' = 6x + 4x^3 \end{cases}$ . **a]** Hallar la ecuación de sus órbitas y dibujar su mapa de fases. **b]** Discutir para qué números  $a$  es periódica la solución con  $x(0)=0, y(0)=a$ . **c]** Determinar la estabilidad de sus soluciones constantes.

**a]**  $f_x + g_y \equiv 0$ , **exacto**. Órbitas:  $y^3 - 3y - x^4 - 3x^2 = C$ .

(Son simétricas respecto a  $x=0$ , lo que también se deduce del hecho de que  $f$  es par en  $x$  y  $g$  es impar en  $x$ ).

$$3(y^2 - 1) = 0 \rightarrow y = \pm 1 \quad (\text{pendiente horizontal}). \quad x(6 + 4x^2) = 0 \rightarrow x = 0 \quad (\text{vertical}).$$

Puntos críticos:  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} 0 & 6 \\ 6 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda = \pm 6, \mathbf{v} = \begin{pmatrix} \pm 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  silla.

$\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} 0 & -6 \\ 6 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \lambda = \pm 6i$ , centro del lineal y del no lineal (exacto o simetría).

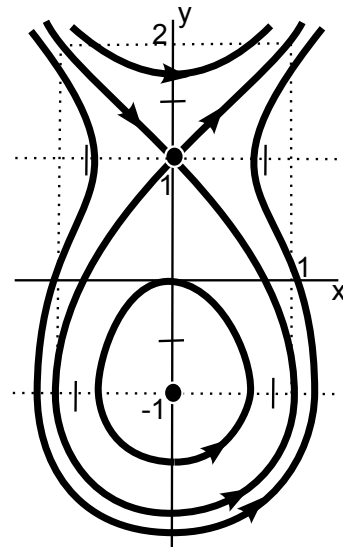
Por  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  pasa la órbita (separatrices)  $y^3 - 3y + 2 = x^4 - 3x^2$  que corta:

el eje  $x$  si  $x^4 + 3x^2 - 2 = 0, x^2 = \frac{-3 + \sqrt{17}}{2}, x \approx \pm 0.75$ .

el eje  $y$  si  $y^3 - 3y^2 + 2 = 0, y = 1$  (la silla) e  $y = -2$ .

las rectas  $y = -1$  e  $y = 2$  si  $x^4 + 3x^2 - 4 = 0, x = \pm 1$ .

Más datos sobre las separatrices:  $\mathbf{v}(x, 1 \pm x) = x \begin{pmatrix} 6 \pm 3x \\ 6 + 4x^2 \end{pmatrix}$ .



**b]** Las soluciones correspondientes a órbitas que pasan por  $(0, a)$  son periódicas si  $-2 < a < 1$  (todas las órbitas limitadas por la que sale y entra del punto de silla son curvas cerradas).

**c]** La solución  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  es **inestable** (se sabía desde que hallamos los autovalores de la aproximación lineal).

La  $\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$  es **estable no asintóticamente** (aquí no bastaban los autovalores, pues podía ser un foco E o I).

**10b.** Sea  $2x'' - (x')^2 + x(x-2) = 0$ . **a]** Hallar la ecuación de sus órbitas y dibujar su mapa de fases. **b]** Hallar su solución con  $x(2)=1, x'(2)=-1$ . ¿Es estable?

**a]**  $\begin{cases} x' = v \\ v' = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{2}v^2 \end{cases}$ . Puntos críticos  $\begin{matrix} v=0 \\ x=0, 2 \end{matrix}$ .

$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1-x & v \end{pmatrix} \begin{matrix} 0 \nearrow \lambda = \pm 1 \rightarrow \text{sillas } (\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \end{pmatrix} \text{ en las ecuaciones}). \\ 2 \searrow \lambda = \pm i \rightarrow \text{centro de la aproximación lineal.} \end{matrix}$

Como  $g$  es par en  $v$  las órbitas son simétricas respecto al eje  $x$  y el centro lo sigue siendo del sistema no lineal.

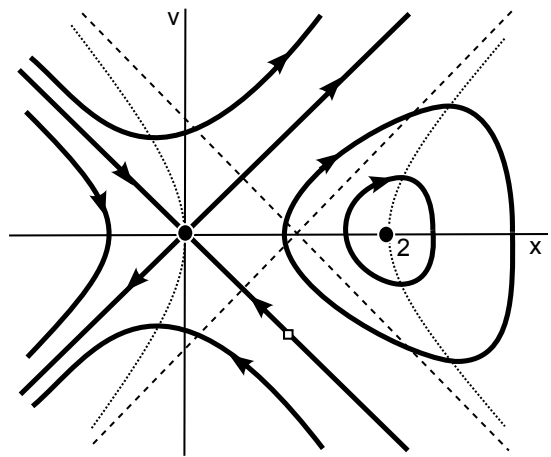
Órbitas (Bernoulli):  $2v \frac{dv}{dx} = v^2 + 2x - x^2 \xrightarrow{v^2=z} z' = z + 2x - x^2$

$z_p = Ax^2 + Bx + C \rightarrow z = Ce^x + x^2$ .  $v^2 = Ce^x + x^2$  (confirmada simetría).

$C=0 \rightarrow v = \pm x$ , separatrices rectas.

Campo horizontal sobre la hipérbola:  $v^2 - x^2 + 2x = 0$ .

Vertical sobre  $y=0$ .  $\mathbf{v}(0, v) = \mathbf{v}(2, v) = v \begin{pmatrix} 1 \\ v/2 \end{pmatrix}$ .



**b]** Por  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  pasa la órbita  $v = -x = \frac{dx}{dt} \rightarrow x = Ce^{-t} \xrightarrow{x(2)=1} x = e^{2-t}$  solución pedida.

Como esta solución tiende hacia 0 y casi todas las de datos iniciales próximos no se parecen nada a ella (las de arriba son periódicas, las de abajo tienden hacia  $-\infty$ ), esta solución es **inestable**.